

## PRÁCTICO 4

*Superficies en  $\mathbb{R}^3$ . Ejemplos, cartas y parametrizaciones.*

1. Graficar la superficie  $M : z = ax^2 + by^2$  en cada uno de los siguientes casos:

$$(i) a > b > 0, \quad (ii) a > 0 > b, \quad (iii) a > b = 0, \quad (iv) a = b = 0.$$

2. Decir en cada caso en qué región el mapa  $\mathbf{x} : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$  es una carta.

a)  $\mathbf{x}(u, v) = (u, uv, v)$ .

b)  $\mathbf{x}(u, v) = (u^2, u^3, v)$ .

c)  $\mathbf{x}(u, v) = (u, u^2, v + v^3)$ .

d)  $\mathbf{x}(u, v) = (\cos(2\pi u), \sin(2\pi u), v)$ .

3. Mostrar que el conjunto  $S = \{(x, y, z) : z = x^2 - y^2\}$  es una superficie y que los dos mapas que siguen son parametrizaciones de  $S$ .

a)  $\mathbf{x}(u, v) = (u + v, u - v, 4uv)$ , con  $(u, v) \in \mathbb{R}^2$ .

b)  $\mathbf{x}(u, v) = (u \cosh(v), u \sinh(v), u^2)$ , con  $(u, v) \in \mathbb{R}^2$  y  $u \neq 0$ .

4. ¿Para qué valores de  $c$  es  $M : z(z - 2) + xy = c$  una superficie?

5. Sean  $f, g : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$  definidas por  $f(x, y, z) = (x + y + z - 1)^2$  y  $g(x, y, z) = xyz^2$ . Decir para qué valores de  $c$  son los conjuntos  $f = 0$  y  $g = 0$  superficies.

6. Decir por qué ninguno de los siguientes conjuntos es una superficie:

a) El cono  $z^2 = x^2 + y^2$ , con  $z \geq 0$ .

b) El disco cerrado  $x^2 + y^2 \leq 1$ .

c) El conjunto  $xy = 0$  con  $x, y \geq 0$ .

7. Sea  $f(x, y, z) = z^2$ . Probar que 0 no es un valor regular de  $f$ , sin embargo  $f^{-1}(0)$  es una superficie regular.

8. Mostrar que las coordenadas esféricas constituyen un sistema coordenado de la esfera unitaria  $S^2$  y encontrar sistemas coordenados similares para cubrirla. Entender cómo se escriben en coordenadas los paralelos, los meridianos y los círculos máximos.

9. Una manera de definir un sistema de coordenadas en la esfera  $x^2 + y^2 + (z - 1)^2 = 1$  es mediante la proyección estereográfica, que mapea el punto  $(x, y, z) \neq (0, 0, 2)$  de la esfera en el punto de intersección del plano  $x$ - $y$  con la recta que pasa por  $(x, y, z)$  y  $(0, 0, 2)$ . Llamamos  $\pi$  a esta proyección.

- a) Mostrar que  $\mathbf{x} = \pi^{-1}$  está dado por la fórmula

$$\mathbf{x}(u, v) = \frac{2}{u^2 + v^2 + 4}(2u, 2v, u^2 + v^2).$$

- b) Mostrar que con esta carta y otra similar es posible cubrir la esfera con dos cartas.

- c) Entender cómo se escriben en coordenadas los paralelos, los meridianos y los círculos máximos.
  - d) Desarrollar todo lo anterior de manera análoga para la esfera unitaria centrada en el origen.
10. Sea  $\gamma : (a, b) \rightarrow \mathbb{R}^2$ ,  $\gamma(t) = (\gamma_1(t), \gamma_2(t))$ , una curva regular inyectiva, con inversa continua y tal que  $\gamma_1(t) > 0$  para todo  $t$ . Probar que el conjunto

$$\{(\gamma_1(t) \cos(\theta), \gamma_1(t) \sin(\theta), \gamma_2(t)) : t \in (a, b), \theta \in \mathbb{R}\},$$

es una superficie regular.

11. *Superficies de revolución.* Sea  $\alpha : I \rightarrow \mathbb{R}^2$  una curva regular e inyectiva tal que su imagen no corta a una recta  $R$  dada. Identificando  $\mathbb{R}^2$  con el plano  $z = 0$  en  $\mathbb{R}^3$  y haciendo rotar  $\alpha$  alrededor de  $R$  se obtiene un conjunto  $S$  llamado *superficie de revolución generada por  $\alpha$* .
- a) Graficar varios ejemplos.
  - b) Probar que  $S$  es en efecto una superficie regular hallando cartas.
  - c) Definir meridianos y paralelos y calcular sus longitudes.
  - d) Extender la definición de superficie de revolución para incluir a la esfera y al toro.
12. Hallar una parametrización de la superficie que se obtiene con la revolución de:
- a)  $C : y = \cosh x$  alrededor del eje  $x$  (*catenoide*).
  - b)  $C : (z - 2)^2 + y^2 = 1$  alrededor del eje  $y$  (*toro*).
  - c)  $C : z = x^2$  alrededor del eje  $z$  (*paraboloide de revolución*).

13. *Superficies regladas.* Una superficie se dice *reglada* si es generada por una familia de rectas o segmentos de recta que se mueven diferenciablemente a lo largo de una curva. Estas superficies admiten una parametrización como sigue. Dadas  $\beta, \delta : (a, b) \rightarrow \mathbb{R}^3$  curvas regulares, la imagen de  $\mathbf{x}(u, v) = \beta(u) + v\delta(u)$  (o  $\mathbf{x}(u, v) = \beta(v) + u\delta(v)$ ) es una *superficie reglada*, con  $\beta$  su curva base y  $\delta$  su directriz.

- a) Mostrar que la silla de montar  $M : z = xy$ , está doblemente reglada, es decir hay dos parametrizaciones regladas distintas con distintos rayos.
- b) Un *cono* es una superficie reglada con una parametrización de la forma

$$\mathbf{x}(u, v) = p + v\delta(u).$$

Mostrar que la regularidad de  $\mathbf{x}$  es equivalente a que  $v$  y  $\delta \times \delta'$  no sean nunca nulos.

- c) Un *cilindro* es una superficie reglada con una parametrización de la forma

$$\mathbf{x}(u, v) = \beta(u) + vq.$$

Mostrar que la regularidad de  $\mathbf{x}$  es equivalente a que  $\beta' \times q$  sea nunca nulo.

- d) Graficar varios ejemplos de cilindros y de conos.

14. Si  $F$  es una isometría de  $\mathbb{R}^3$  y  $M \subset \mathbb{R}^3$  es una superficie, probar que  $F(M)$  es una superficie.

*Superficies en  $\mathbb{R}^3$ . Funciones diferenciables, espacios tangentes.*

15. Sea  $S$  una superficie definida por el gráfico de una función diferenciable  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ . Mostrar que el plano tangente en el punto  $p_0 = (x_0, y_0)$  está dado por:

$$z = f(x_0, y_0) + f_x(x_0, y_0)(x - x_0) + f_y(x_0, y_0)(y - y_0).$$

16. Mostrar que los planos tangentes a  $x^2 + y^2 - z^2 = 1$  en los puntos  $(x, y, 0)$  son todos paralelos al eje  $z$ .
17. Sea  $S$  una superficie definida implícitamente por  $f(x, y, z) = 0$  (0 valor regular de  $f$ ). Mostrar que el plano tangente en  $(x_0, y_0, z_0)$  está dado por:

$$f_x(x_0, y_0, z_0)(x - x_0) + f_y(x_0, y_0, z_0)(y - y_0) + f_z(x_0, y_0, z_0)(z - z_0) = 0.$$

18. Mostrar que la definición de función diferenciable en una superficie  $S$ , es equivalente a la siguiente:  $f : S \rightarrow \mathbb{R}$  es diferenciable en  $p \in S$  si  $f$  es la restricción a  $S$  de una función diferenciable definida en un abierto de  $\mathbb{R}^3$  que contiene a  $p$ .
19. Consideremos la esfera  $S^2$  y el elipsoide  $E$ :

$$S^2 = \{x \in \mathbb{R}^3 : \|x\| = 1\}, \quad E = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1\}.$$

- a) Mostrar que la aplicación antipodal  $A$  de  $S^2$ ,  $A : x \mapsto -x$ , es un difeomorfismo.
- b) Probar que  $S^2$  y  $E$  son difeomorfas.
20. a) Sea  $S$  una superficie. Probar que las siguientes dos funciones en  $S$  son diferenciables:
- (i) La función *altura respecto a  $v$* . Si  $v$  es un vector unitario de  $\mathbb{R}^3$  definimos  $h : S \rightarrow \mathbb{R}$  por  $h(p) = p \cdot v$ . ¿Por qué se llama función altura?
- (ii) La función  $f : S \rightarrow \mathbb{R}$  definida como el cuadrado de la distancia a un punto fijo  $p_0 \in S$ . Para cada  $p \in S$ ,  $f(p) = \|p - p_0\|^2$ .
- b) Calcular las diferenciales de las funciones  $h$  y  $f$  y determinar sus puntos críticos.
21. Probar que si  $L : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  es lineal y  $S$  es una superficie invariante por  $L$ , entonces la restricción de  $L$  a  $S$  es diferenciable y  $L_*(w) = L(w)$ , para todo  $p \in S$  y  $w \in T_p S$ .
22. Mostrar que el paraboloides  $z = x^2 + y^2$  es difeomorfo a un plano.
23. Sea  $S$  una superficie regular y sea  $\pi : S \rightarrow \mathbb{R}^2$  la proyección que mapea cada punto  $(x, y, z) \in S$  en el punto  $(x, y)$ . ¿Es la función  $\pi$  diferenciable?
24. Consideremos la esfera  $S^2$  y el hiperboloide de revolución  $H = \{(x, y, z) : x^2 + y^2 - z^2 = 1\}$ . Si  $N$  y  $S$  son los polos norte y sur de  $S^2$  respectivamente, definimos la función  $f : S^2 - \{N, S\} \rightarrow H$  como sigue: para cada  $p$  sea  $l$  la recta que pasa por  $p$ , es perpendicular al eje  $z$  y corta al eje  $z$  en  $q$ ; consideremos la semirecta  $l'$  de  $l$  que empieza en  $q$  y pasa por  $p$ . Entonces  $f(p) = l' \cap H$ . Probar que  $f$  es diferenciable. ¿Es  $f$  un difeomorfismo llegando a algún subconjunto de  $H$ ?
25. Sea  $S$  la superficie parametrizada por  $\mathbf{x}(u, v) = (v \cos(u), v \sin(u), au)$ , con  $a \neq 0$ .  $S$  se llama helicoides.
- a) Dibujar  $S$  y sus curvas paramétricas.

- b) Calcular los planos tangentes y las normales a  $S$ .
- c) Mostrar que  $S$  es reglada.
- d) Presentar al helicoido en forma implícita:  $S = f^{-1}(c)$ .

26. Probar que todas las normales a la superficie de revolución parametrizada por

$$\mathbf{x}(u, v) = (f(u) \cos(v), f(u) \sin(v), g(u)),$$

con  $f(u) \neq 0$  y  $g'(u) \neq 0$ , intersecan al eje  $z$ .

27. Sean  $M$  y  $N$  superficies en  $\mathbb{R}^3$  y sea  $F : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  un mapeo tal que  $F(M) \subset N$ . Demostrar que la restricción de  $F$  a  $M$ ,  $F|_M : M \rightarrow N$ , es un mapeo de superficies.
28. Sea  $M$  una *superficie simple*, es decir,  $M$  es la imagen de una sola carta propia  $\bar{x} : D \rightarrow \mathbb{R}^3$ . Si  $\bar{y} : D \rightarrow N$  es cualquier mapeo en una superficie  $N$ , demostrar que la función  $F : M \rightarrow N$  dada por

$$F(\bar{x}(u, v)) = \bar{y}(u, v) \quad \forall (u, v) \in D$$

es un mapeo de superficies.

29. Si  $\bar{x} : D \rightarrow M$  es una parametrización, demostrar que la restricción de  $\bar{x}$  a una vecindad suficientemente pequeña de  $(u_0, v_0)$  en  $D$  es una carta de  $M$ .
30. Si  $G : P \rightarrow M$  es un mapeo regular suryectivo y  $H : P \rightarrow N$  es un mapeo arbitrario, entonces la fórmula  $F(G(p)) = H(p)$  es *consistente* si se cumple que “ $G(p) = G(q)$  implica  $H(p) = H(q)$ ,  $p, q \in P$ ”. Demostrar que en este caso  $F : M \rightarrow N$  es un mapeo bien definido.

31. Sea  $F$  un mapeo suryectivo de una superficie  $M$  en una superficie  $N$ . Demostrar que:

- a) Si  $M$  es conexa entonces  $N$  es conexa.
- b) Si  $M$  es compacta entonces  $N$  es compacta.

32. Sea  $F : M \rightarrow N$  un mapeo regular. Demostrar que si  $N$  es orientable entonces  $M$  es orientable.

33. Dada una superficie conexa  $M$ , sea  $f : M \rightarrow \mathbb{R}$  una función diferenciable. Demostrar que:

- a) Si  $f_* = 0$  entonces  $f$  es constante.
- b) Si  $f$  es nunca nula, entonces o bien  $f > 0$ , o bien  $f < 0$ .

34. Una *cinta de Möbius*  $M$  se puede construir como superficie reglada:

$$\bar{x}(u, v) = \beta(u) + v\delta(u), \quad -\frac{1}{2} < v < \frac{1}{2}$$

donde  $\beta(u) = (\cos u, \sin u, 0)$  y  $\delta(u) = (\cos \frac{u}{2})\beta(u) + (\sin \frac{u}{2})U_3$ .

- (i) Calcular  $E = \frac{v^2}{4} + [1 + v \cos \frac{u}{2}]^2$ ,  $F = 0$ ,  $G = 1$ , y deducir que  $\bar{x}$  es regular.
  - (ii) Mostrar en un gráfico de  $M$  la curva  $u$ -paramétrica  $v = \frac{1}{4}$ . Demostrar que las curvas  $u$ -paramétricas son cerradas, y que (a excepción de  $\beta$ ) tienen período  $4\pi$ .
35. Sea  $M^*$  la superficie que se obtiene al quitar la circunferencia central  $\beta$  de la cinta de Möbius del problema anterior. ¿Es  $M^*$  conexa? ¿Es orientable?