

Métodos Matemáticos de la Física

Osenda – Ortiz

Guía 1 – 21 de agosto de 2012

Problema 1: Considere $F([a, b])$, las funciones definidas sobre un intervalo $[a, b] \subset \mathbb{R}$ con valores complejos.

- Demuestre que $F([a, b])$ es un espacio vectorial complejo.
- ¿Cuál de los siguientes subconjuntos de $F([a, b])$ es un subespacio? Las funciones continuas; las funciones continuas f con $f(a) = 23$; las funciones que se anulan en un determinado número finito de puntos de $[a, b]$; las funciones dos veces diferenciables que se anulan en un subintervalo fijo $(c, d]$ de $[a, b]$ ($a \leq c < d \leq b$); las funciones acotadas.

Problema 2: Muestre que las funciones $\sin(x)$, $\sin(2x)$, \dots , $\sin(nx)$ son linealmente independientes en $\mathcal{C}([-\pi, \pi])$ para cualquier $n = 2, 3, \dots$.

Problema 3: Muestre que las funciones 1 , e^x y e^{2x} son linealmente independientes en $\mathcal{C}([a, b])$ para $a, b \in \mathbb{R}$ con $a < b$.

Problema 4: Si $w \in \mathbb{C}^3$, muestre que los vectores $z \in \mathbb{C}^3$ tales que $\langle z, w \rangle = 0$ forman un subespacio. ¿Cuál es la dimensión de este subespacio?

Problema 5: Dado un producto escalar $\langle \cdot, \cdot \rangle$ sobre un espacio vectorial real o complejo V , demuestre la desigualdad de Cauchy-Schwarz

$$|\langle f, g \rangle| \leq \|f\| \|g\| \quad , \quad f, g \in V ,$$

y que hay igualdad si y sólo si f y g son linealmente dependientes.

Problema 6: Si A , B y C son matrices cuadradas, pruebe que:

- $(AB)^{-1} = B^{-1} A^{-1}$;
- $(AB)^T = B^T A^T$;
- $(AB)^* = B^* A^*$;
- $\text{Tr}(ABC) = \text{Tr}(BCA)$;
- $\det(AB) = \det(A) \det(B)$.

Problema 7: En $\mathcal{C}_\infty([a, b])$ considere

$$(Df)(x) = f'(x) \quad , \quad (Lf)(x) = \int_a^x f(t) dt \quad , \quad x \in [a, b] .$$

Muestre que son efectivamente operadores lineales de $\mathcal{C}_\infty([a, b])$. Determine los núcleos de D y de L , y las aplicaciones inversas cuando existen. Calcule $D^n L^k$ y $L^k D^n$ para $n, k \in \mathbb{N}$. Demuestre que L es acotado mientras que D no lo es; i.e., $\|Lf\| \leq \|f\| |b - a|$, para toda f , pero que no existe $K \geq 0$ tal que $\|Df\| \leq K\|f\|$, para toda f .

Problema 8: Demuestre que los vectores (x_1, x_2, x_3) , (y_1, y_2, y_3) y (z_1, z_2, z_3) de \mathbb{R}^3 son linealmente independientes si y sólo si

$$\det \begin{pmatrix} x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \\ x_3 & y_3 & z_3 \end{pmatrix} \neq 0.$$

Problema 9: Demuestre cada una de las siguientes proposiciones relativas a una matriz A , $n \times n$, real y ortogonal:

- Si λ es un autovalor real de A , entonces $\lambda = 1$ o $\lambda = -1$.
- Si λ es un autovalor complejo de A , el complejo conjugado $\bar{\lambda}$ también es autovalor de A . Es decir, los autovalores de A no reales son conjugados a pares.
- Si n es impar, A tiene por lo menos un autovalor real.

Problema 10: Sea V un espacio euclídeo real de dimensión n . Una transformación ortogonal $T : V \rightarrow V$ con determinante igual a 1 se llama rotación. Si n es impar, demuestre que 1 es autovalor para T . Esto prueba que toda rotación de un espacio de dimensión impar tiene un eje fijo.

Problema 11: Sean V y W espacios vectoriales sobre los mismos escalares y $A : V \rightarrow W$, $B : W \rightarrow V$ dos aplicaciones lineales tales que $AB = \mathbf{1}_W$ y $BA = \mathbf{1}_V$. Demuestre que A es inyectivo y suryectivo y B es su inversa.

Problema 12: Una transformación lineal T se llama **nilpotente** si para algún número natural k se cumple que $T^k = 0$. Probar:

- Si λ es un autovalor de T entonces $\lambda = 0$.
- $\lambda = 0$ es un autovalor de T .

Se concluye entonces que el conjunto de autovalores de un operador nilpotente es exactamente $\{0\}$.

Problema 13: Sea V el espacio vectorial de polinomios complejos de grado menor o igual que $n - 1$. Considere sobre este espacio el operador lineal derivación D .

- Probar que D es nilpotente.
- Construya la forma de Jordan correspondiente a D .

Problema 14: Considere las sucesiones infinitas c_∞ de números complejos $z = (z_1, z_2, z_3, \dots)$ ($z_j \in \mathbb{C}$). Verifique que c_∞ provisto con la suma y producto por escalares complejos definidas componente por componente, es un espacio vectorial complejo. Sea $S : c_\infty \rightarrow c_\infty$ definido por $Sz := (0, z_1, z_2, z_3, z_4, \dots)$, $z = (z_1, z_2, \dots) \in c_\infty$. Verifique que S es un operador lineal y que es inyectivo. Determine el inverso $T_o : S(c_\infty) \rightarrow c_\infty$ tal que $T_o S = \mathbf{1}$. Verifique que T_o puede extenderse a un operador lineal $T : c_\infty \rightarrow c_\infty$, que no es inyectivo pero admite un inverso por derecha.

Problema 15: Demuestre que si $A : V \rightarrow W$ es lineal e inyectivo, y $f_1, f_2, \dots, f_n \in V$ son linealmente independientes, entonces Af_1, Af_2, \dots, Af_n también lo son.

Problema 16: Sean V y W espacios vectoriales de la misma dimensión finita, y $A : V \rightarrow W$ un operador lineal. Demuestre que A es inyectivo si y sólo si es suryectivo. ¿Qué sucede cuando la dimensión no es finita?

Problema 17: En $\mathbb{C}^2 = \{(x, y) : x, y \in \mathbb{C}\}$ sean $M := \{(x, x) : x \in \mathbb{C}\}$, $N := \{(x, 0) : x \in \mathbb{C}\}$, y $K := \{(0, x) : x \in \mathbb{C}\}$. Demuestre que (M, N) , (M, K) y (N, K) son pares de subespacios complementarios. Determine la proyección E con $M = E(\mathbb{C}^2)$ y $N = \{z \in \mathbb{C}^2 : Ez = 0\}$. Haga lo mismo para los otros pares llamando a estas proyecciones F y G . Determine las matrices asociadas con estas proyecciones via la base $e_1 = (1, 0)$, $e_2 = (0, 1)$ de \mathbb{C}^2 . Pruebe que $EF = F$, $FE = E$, $EG = 0$, $FG = G$, $GF = F$, pero GE no es una proyección. ¿Cuál de estas proyecciones es ortogonal si el producto escalar es $\langle (x_1, y_1), (x_2, y_2) \rangle := \overline{x_1}x_2 + \overline{y_1}y_2$? ¿Hay algún producto escalar sobre \mathbb{C}^2 tal que E resulte ser una proyección ortogonal?

Problema 18: Sea A una matriz cuyo polinomio característico es $f(x) = (x - c_1)^{d_1} \dots (x - c_k)^{d_k}$ con $\sum_{i=1}^k d_i = n$. ¿Cuál es la traza de A ?

Problema 19: Calcule y escriba las formas de Jordan de las siguientes matrices:

$$\begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & -1 & -1 & -1 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Problema 20: Si los operadores A y B son autoadjuntos y C y D son unitarios, demuestre que:

- $C^{-1}AC$ es autoadjunto;
- $C^{-1}DC$ es unitario;
- $i(AB - BA)$ es autoadjunto.

Problema 21: Dada la transformación de semejanza $A' = S^{-1}AS$, pruebe que:

- $\text{Tr}(A') = \text{Tr}(A)$;
- $\det([A']) = \det([A])$;
- si A es autoadjunto y S unitario, entonces A' es autoadjunto;
- si A es ortogonal y S ortogonal entonces A' es ortogonal;
- si A es unitario y S unitario, entonces A' es unitaria.

Dada una función analítica f , es usual utilizar la notación $f(A)$, donde A es un operador lineal, para representar al desarrollo en serie de Taylor de f “evaluado” en A :

$$f(A) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{f^{(n)}(0)}{n!} A^n.$$

Utilizando esta notación pruebe que:

- $f(A') = S^{-1}f(A)S$;
- $\det([e^A]) = e^{\text{Tr} A}$.

Problema 22: Si los autovectores v_i correspondientes a los autovalores λ_i de la matriz A forman una base, pruebe que:

a) $\det([A]) = \prod_i \lambda_i$;

b) $\text{Tr}(A) = \sum_i \lambda_i$.

Problema 23: Sea U un operador unitario y x_1, x_2 dos vectores propios de U correspondientes a los autovalores λ_1 y λ_2 , respectivamente. Demuestre que:

a) $|\lambda_1| = |\lambda_2| = 1$;

b) Si $\lambda_1 \neq \lambda_2$, entonces $\langle x_1, x_2 \rangle = 0$.

Problema 24: Encuentre los autovalores y autovectores normalizados de la matriz:

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{pmatrix}$$

Problema 25: En una dada base $\{e_i\}$ de un espacio vectorial abstracto, una transformación lineal y un dado vector de dicho espacio quedan respectivamente determinados por:

$$\begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 5 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$$

Encuentre las representaciones matriciales de la transformación y del vector en una nueva base tal que la antigua queda representada por:

$$e_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad e_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad e_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Problema 26: Escriba la matriz A y el vector x en la base en la cual A es diagonal:

$$A = \begin{pmatrix} 0 & -i & 0 & 0 & 0 \\ i & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -i \\ 0 & 0 & 0 & i & 1 \end{pmatrix} \quad x = \begin{pmatrix} 1 \\ a \\ i \\ b \\ -1 \end{pmatrix}.$$