

σ -Cálculo para sistemas de dos niveles

Mecánica Cuántica, G.A. Raggio

Para un sistema cuántico de dos niveles, i.e. el espacio de Hilbert $\mathfrak{H} = \mathbb{C}^2$ es bidimensional, se tiene:

Teorema: Todos los tríos $\sigma = (\sigma_1, \sigma_2, \sigma_3)$ de operadores autoadjuntos que satisfacen

$$[\sigma_j, \sigma_k] = 2i \sum_{\ell=1}^3 \epsilon_{j,k,\ell} \sigma_\ell ,$$

son unitariamente equivalentes; vale decir dados dos tríos $\sigma^{(1)} = (\sigma_1^{(1)}, \sigma_2^{(1)}, \sigma_3^{(1)})$ y $\sigma^{(2)} = (\sigma_1^{(2)}, \sigma_2^{(2)}, \sigma_3^{(2)})$ hay un operador unitario U tal que $U^ \sigma_j^{(1)} U = \sigma_j^{(2)}$ para $j = 1, 2, 3$. Además, hay una base ortonormal de \mathfrak{H} tal que*

$$\sigma_1 = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad \sigma_2 = \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix}, \quad \sigma_3 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} .$$

Usaremos las siguientes definiciones para vectores $\mathbf{a} \in \mathbb{C}^3$:

$$\bar{\mathbf{a}} = (\bar{a}_1, \bar{a}_2, \bar{a}_3) ;$$

$$\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = \sum_{j=1}^3 a_j b_j, \quad \langle \mathbf{a}, \mathbf{b} \rangle = \bar{\mathbf{a}} \cdot \mathbf{b} ,$$

$$|\mathbf{a}| = \sqrt{\langle \mathbf{a}, \mathbf{a} \rangle}, \quad \mathbf{a}^2 = \mathbf{a} \cdot \mathbf{a} = \langle \bar{\mathbf{a}}, \mathbf{a} \rangle ;$$

$$(\mathbf{a} \wedge \mathbf{b})_\ell = \sum_{j,k=1}^3 \epsilon_{j,k,\ell} a_j b_k, \quad \ell = 1, 2, 3 .$$

En lo que sigue suponemos dado un terceto σ ; las propiedades que se listan no dependen de la elección de una base ortonormal.

1.

$$\sigma_j \sigma_k = \delta_{j,k} \mathbf{1} + i \sum_{\ell=1}^3 \epsilon_{j,k,\ell} \sigma_\ell .$$

2. Para $\mathbf{a}, \mathbf{b} \in \mathbb{C}^3$:

a) $(\mathbf{a} \cdot \sigma)(\mathbf{b} \cdot \sigma) = (\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}) \mathbf{1} + i(\mathbf{a} \wedge \mathbf{b}) \cdot \sigma$;

b) $\mathbf{a} \wedge (\mathbf{b} \wedge \sigma) = (\mathbf{a} \cdot \sigma) \mathbf{b} - (\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}) \sigma$;

c) $[\mathbf{a} \cdot \sigma, \mathbf{b} \cdot \sigma] = 2i(\mathbf{a} \wedge \mathbf{b}) \cdot \sigma$;

d) $[\mathbf{a} \cdot \sigma, \sigma] = -2i(\mathbf{a} \wedge \sigma)$;

e) $(\mathbf{a} \cdot \sigma) \sigma (\mathbf{b} \cdot \sigma) = \{(\mathbf{a} \cdot \sigma) \mathbf{b} + (\mathbf{b} \cdot \sigma) \mathbf{a} - i(\mathbf{a} \wedge \mathbf{b})\} \mathbf{1} - (\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}) \sigma$.

3. Todo operador A de \mathcal{H} en \mathcal{H} puede escribirse *univocamente* como

$$A = a_o \mathbf{1} + \mathbf{a} \cdot \boldsymbol{\sigma} ;$$

en tal caso,

$$a_o = \frac{1}{2} \text{tr}(A) , \quad \mathbf{a} = \frac{1}{2} \text{tr}(A \boldsymbol{\sigma}) .$$

Decimos que al operador A le corresponde el 4-vector $(a_o, \mathbf{a}) \in \mathbb{C}^4$ y escribimos $A \simeq (a_o, \mathbf{a})$. Se tiene $0 \simeq (0, \mathbf{0})$ y $\alpha \mathbf{1} \simeq (\alpha, \mathbf{0})$ para $\alpha \in \mathbb{C}$.

4. Si $A \simeq (a_o, \mathbf{a})$ y $B \simeq (b_o, \mathbf{b})$ entonces, $A^* \simeq (\bar{a}_o, \bar{\mathbf{a}})$ y $AB \simeq (a_o b_o + \mathbf{a} \cdot \mathbf{b}, a_o \mathbf{b} + b_o \mathbf{a} + i(\mathbf{a} \wedge \mathbf{b}))$.
5. $\det(A)$ –que es independiente de la base ortonormal elegida para calcular la matriz asociada con A – está dada por

$$\det(A) = a_o^2 - \mathbf{a}^2 .$$

6. $A \simeq (a_o, \mathbf{a})$ es *normal*, i.e. $A^* A = A A^*$, si y solo si $\bar{\mathbf{a}} \wedge \mathbf{a} = \mathbf{0}$, si y solo si $\bar{\mathbf{a}} = e^{i\alpha} \mathbf{a}$ con α real, si y solo si $\mathbf{a} = e^{-i\alpha/2} \mathbf{c}$ donde α es real y $\mathbf{c} \in \mathbb{R}^3$.
7. $U \simeq (u_o, \mathbf{u})$ es *unitario* si y solo si $(u_o, \mathbf{u}) = \lambda(v_o, -i\mathbf{v})$ con $|\lambda| = 1$, $v_o \in \mathbb{R}$, $\mathbf{v} \in \mathbb{R}^3$ y $v_o^2 + |\mathbf{v}|^2 = 1$. Se tiene $\det(U) = \lambda^2$.
8. $P \simeq (p_o, \mathbf{p})$ es un *proyector* distinto de 0 y distinto de $\mathbf{1}$, i.e. $P^2 = P$ pero $0 \neq P \neq \mathbf{1}$, si y solo si $p_o = 1/2$ y $\mathbf{p}^2 = 1/4$.
9. $P \simeq (p_o, \mathbf{p})$ es un *proyector ortogonal* distinto de 0 y distinto de $\mathbf{1}$, i.e. $P^2 = P = P^*$ pero $0 \neq P \neq \mathbf{1}$, si y solo si $p_o = 1/2$, $\mathbf{p} \in \mathbb{R}^3$ y $|\mathbf{p}| = 1/2$.
10. Si $A \simeq (a_o, \mathbf{a})$, los *autovalores* de A son los números

$$\lambda_{\pm} = a_o \pm \sqrt{\mathbf{a}^2} ,$$

donde la raíz cuadrada compleja se define como más le guste.

- a) Si $\mathbf{a}^2 \neq 0$ entonces A es *diagonalizable* y con la misma definición de la raíz cuadrada, poniendo

$$P_{\pm} = \frac{1}{2} \mathbf{1} \pm \frac{1}{2\sqrt{\mathbf{a}^2}} \mathbf{a} \cdot \boldsymbol{\sigma} ,$$

se tiene $P_{\pm}^2 = P_{\pm}$ y

$$A = \lambda_+ P_+ + \lambda_- P_- , \quad P_- + P_+ = \mathbf{1} , \quad P_- P_+ = P_+ P_- = 0 .$$

- b) Si $\mathbf{a}^2 = 0$ entonces el operador N asociado con el 4-vector $(0, \mathbf{a})$ es *nilpotente*, i.e. $N^2 = 0$; y ni N ni A son diagonalizables salvo cuando $\mathbf{a} = \mathbf{0}$.

11. Si $A \simeq (a_o, \mathbf{a})$, entonces

$$e^A \simeq \left(e^{a_o} \cosh(\sqrt{\mathbf{a}^2}), \frac{e^{a_o} \sinh(\sqrt{\mathbf{a}^2})}{\sqrt{\mathbf{a}^2}} \mathbf{a} \right) ,$$

con la definición de la raíz cuadrada que más le guste, incluso en el caso $\mathbf{a}^2 = 0$ tomando el correspondiente límite de las funciones hiperbólicas.

Si $B \simeq (b_o, \mathbf{b})$ es autoadjunto, entonces

$$e^{iB} \simeq \left(e^{ib_o} \cos(|\mathbf{b}|), \frac{ie^{ib_o} \sin(|\mathbf{b}|)}{|\mathbf{b}|} \mathbf{b} \right) .$$