



UNIVERSIDAD NACIONAL
DE MAR DEL PLATA

Análisis y simulación computacional de difusión por reptación

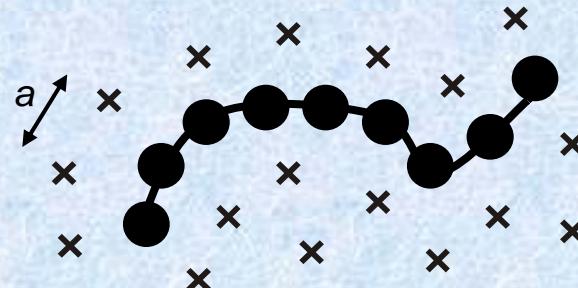
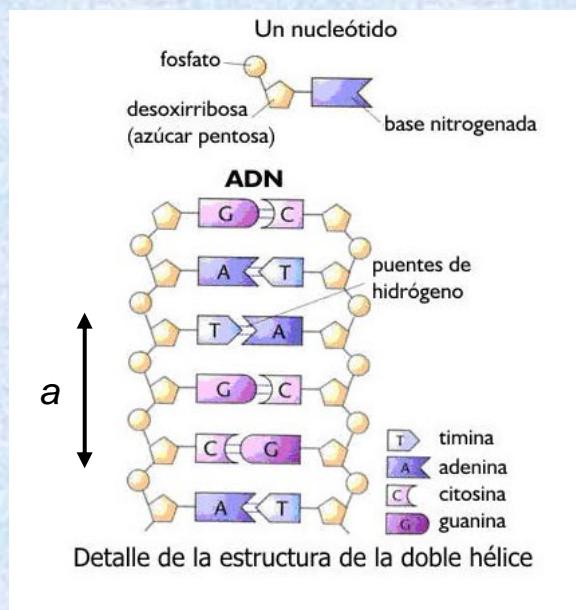
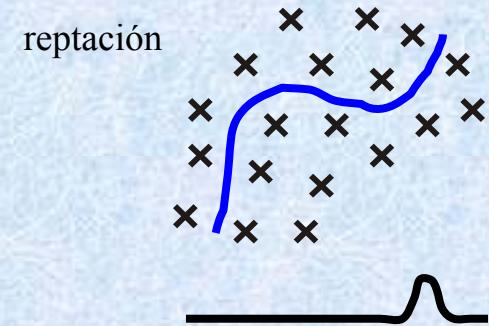
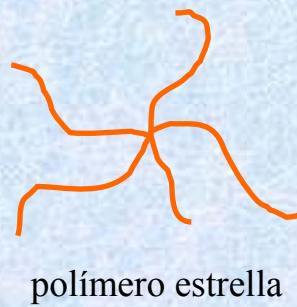
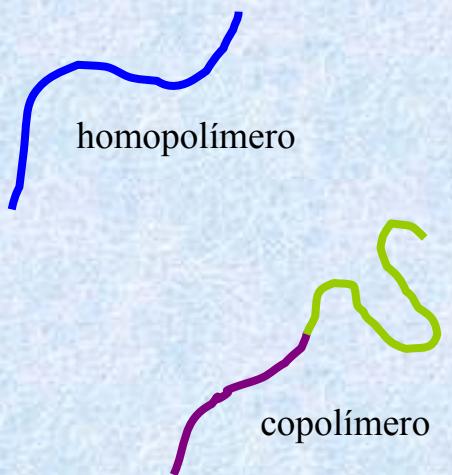
Tesista: *Guillermo R. Terranova*

Director de Tesis: *Héctor O. Martín*

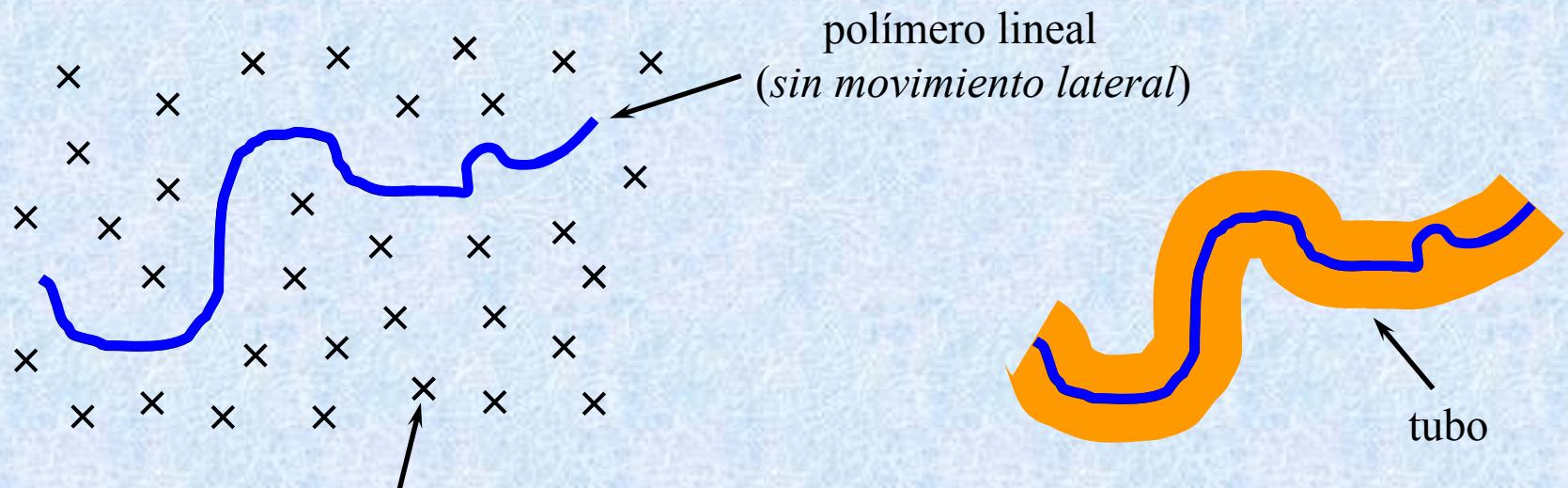
Co-Director de Tesis: *Celso M. Aldao*

*Facultad de Ingeniería, Universidad Nacional de Mar del Plata-CONICET, Juan B. Justo 4302,
B7608FDQ Mar del Plata, Argentina.*

Introducción



Introducción

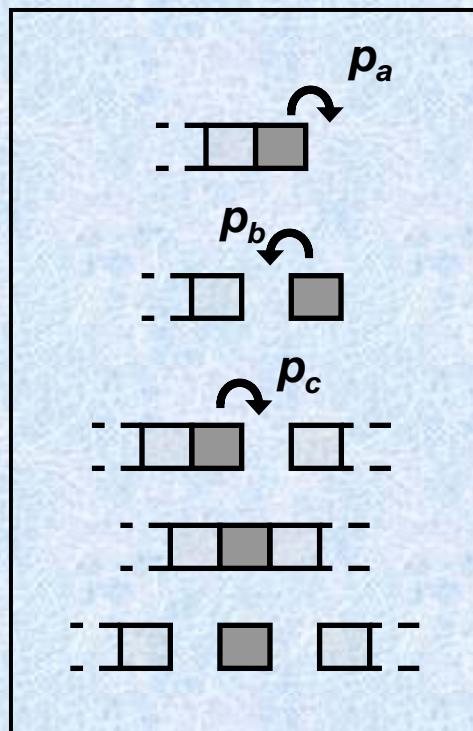
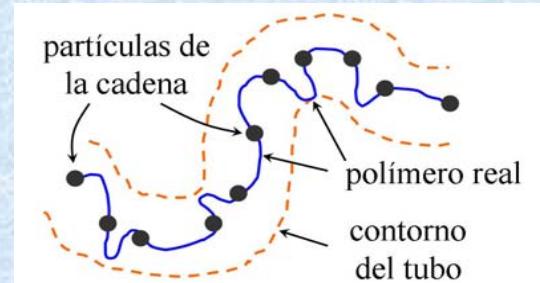
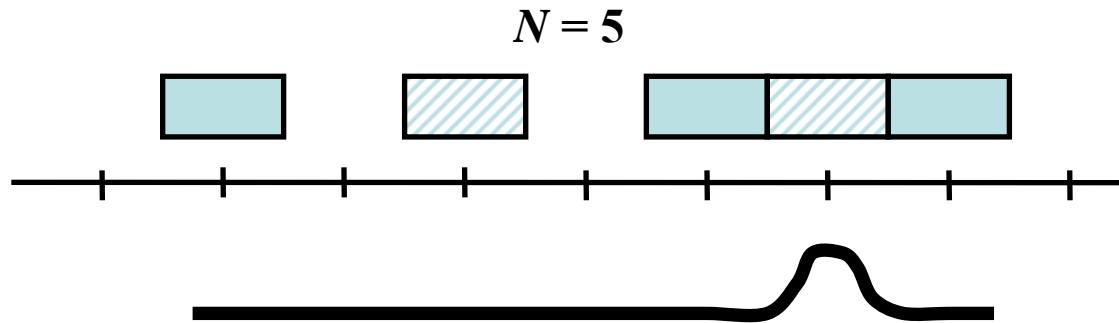


matriz de obstáculos fijos (medio poroso)
u otros polímeros

La cadena difunde unidimensionalmente a lo largo del tubo

Separar cadenas poliméricas de diferentes longitudes

Modelo en una dimensión



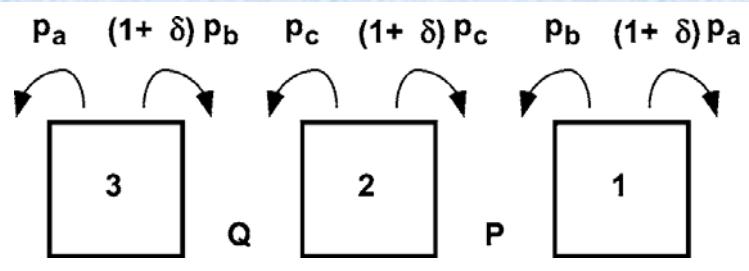
El modelo posee tres parámetros libres
 p_a, p_b y p_c

$$p_a(1-P_h) = p_b P_h$$

$$P_h = \frac{p_a}{p_a + p_b}$$

$$l = N + P_h(N - 1)$$

Coeficiente de difusión en una dimensión



$$v = \mu \delta$$

$$\mu \sim D$$

$$v_1 = (1+\delta)p_a(1-P) - p_bP$$

$$v_2 = (1+\delta)p_c(1-Q)P - p_c(1-P)Q$$

$$v_3 = (1+\delta)p_bQ - p_a(1-Q)$$

$$v_1 = v_3 = v$$

$$\left\{ \begin{array}{l} P = \frac{(1+\delta)p_a - v}{(1+\delta)p_a + p_b} \\ Q = \frac{p_a + v}{p_a + (1+\delta)p_b} \end{array} \right.$$

$$\delta \ll 1 \quad \left\{ \begin{array}{l} P = \frac{p_a}{p_a + p_b}(1 + \Delta) \\ Q = \frac{p_a}{p_a + p_b}(1 - \Delta) \\ \Delta = \frac{p_b}{p_a + p_b}\delta - \frac{v}{p_a} \end{array} \right.$$

$$v_{N=3} = \frac{(3\delta)p_a p_b p_c}{(p_a + p_b)[p_a + p_b + 2p_c]} \quad \begin{matrix} \text{Relac. de} \\ \text{Einstein} \end{matrix}$$

$$D_{N=3} = \frac{p_a p_b p_c}{(p_a + p_b)[p_a + p_b + 2p_c]}$$

$$D_N = \frac{p_a p_b p_c}{(p_a + p_b)[(N-2)(p_a + p_b) + 2p_c]}$$

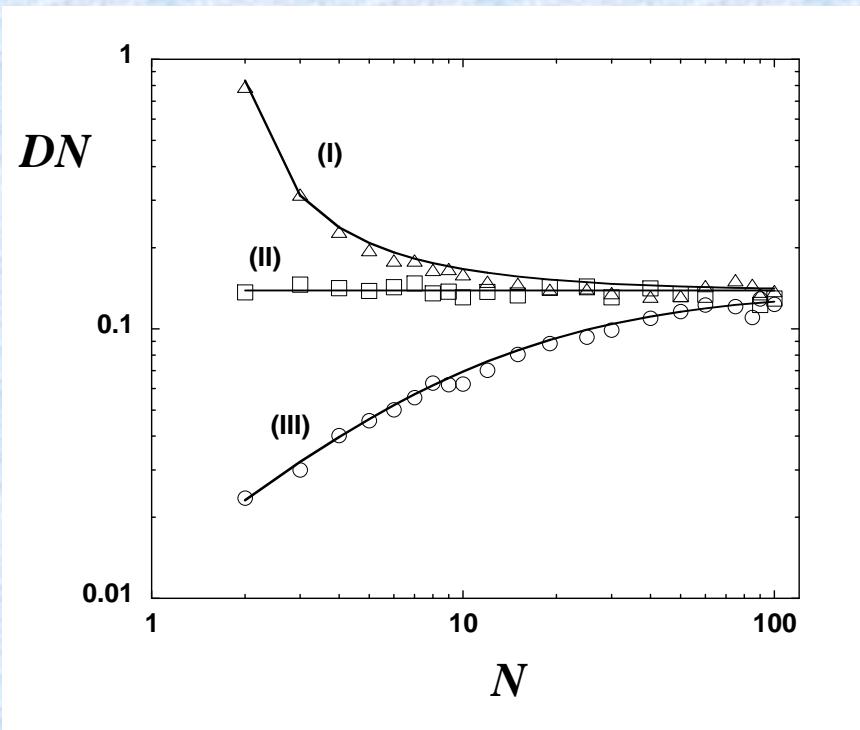
Si $p_a + p_b = p_c$, entonces la cadena no se deforma. Es decir que P_h es uniforme.

Coeficiente de difusión en una dimensión

$$D = \frac{p_a p_b p_c}{(p_a + p_b)[(N - 2)(p_a + p_b) + 2p_c]}$$

Para $N \rightarrow \infty$

$$D = \frac{p_a p_b p_c}{N(p_a + p_b)^2} \sim \frac{1}{N}$$



(p_a, p_b, p_c)

(1, 1/5, 1/5)

(5/6, 1/6, 1)

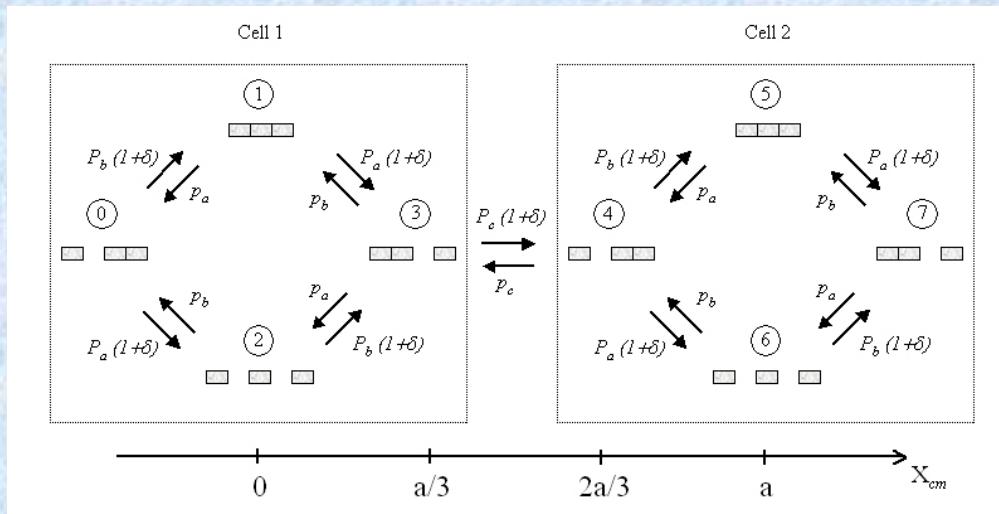
(5/36, 1/36, 1)

(I)
(II)
(III)

$$p_a + p_b = p_c$$

$$P_h = \frac{p_a}{p_a + p_b} = \frac{5}{6}$$

Velocidad de arrastre en una dimensión



$$\begin{aligned}
 [n_0(1+\delta) + n_3]p_b &= n_1p_a(2+\delta) \\
 [n_0(1+\delta) + n_3]p_a &= n_2p_b(2+\delta) \\
 (n_1p_a + n_2p_b)(1+\delta) + n_0p_c &= n_3[p_a + p_b + p_c(1+\delta)] \\
 n_1p_a + n_2p_b + n_3p_c(1+\delta) &= n_0[(p_a + p_b)(1+\delta) + p_c]
 \end{aligned}$$

$$J_{\text{drift}} = [n_3(1+\delta) - n_0]p_c = cv$$

$$v_{N=3} = \frac{p_a p_b p_c}{(p_a + p_b)p_c + \frac{(p_a + p_b - p_c)}{(p_a + p_b)} \left[\frac{(p_a + p_b)^2(1+\delta) + p_a p_b \delta^2}{3 + 3\delta + \delta^2} \right]} \delta$$

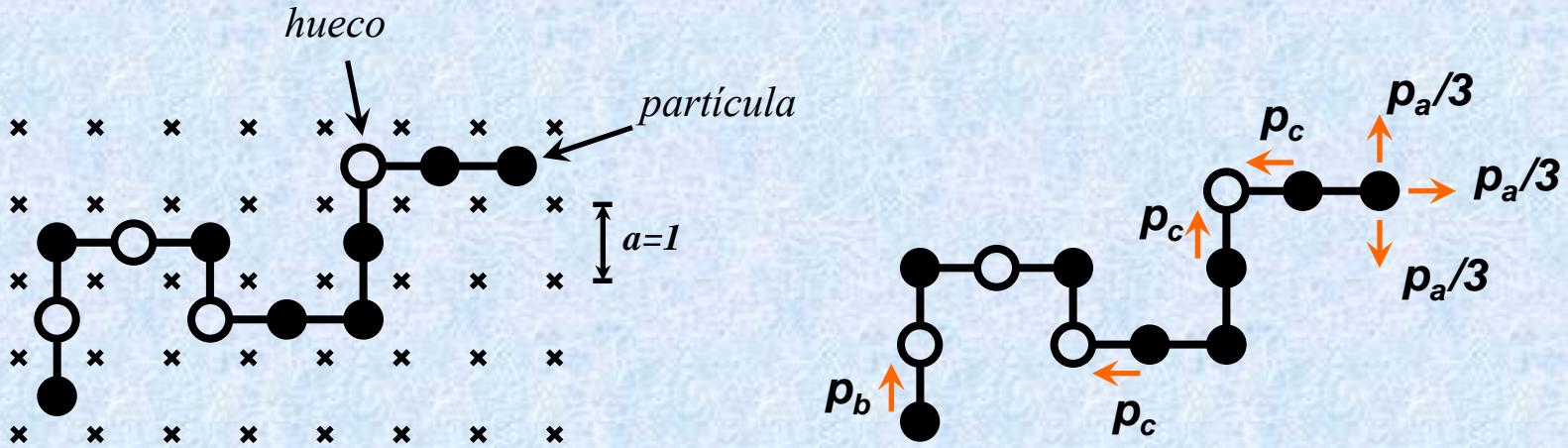
$$v_N = \frac{p_a p_b p_c}{[p_a(2+\delta) + 2p_b]p_c + (N-2)[(p_a + p_b)(p_a(1+\delta) + p_b)]} \delta \quad \leftarrow \text{tira}$$

$$v_N = \frac{p_a p_b p_c}{[2p_a + p_b(2+\delta)]p_c + (N-2)[(p_a + p_b)(p_a + p_b(1+\delta))]} \delta \quad \leftarrow \text{empuja}$$

→ si $p_a + p_b = p_c$
 ↓

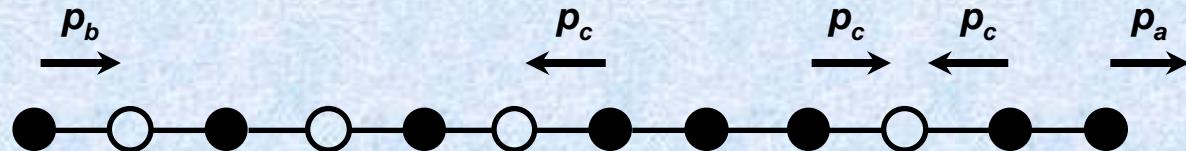
$$v_N = \frac{p_a p_b}{(p_a + p_b)} \delta$$

Modelo en dos dimensiones



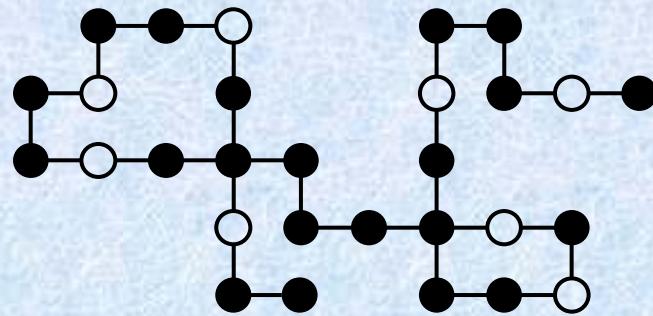
$$P_h = \frac{p_a}{p_a + p_b}$$

$$l = N + P_h(N - 1)$$

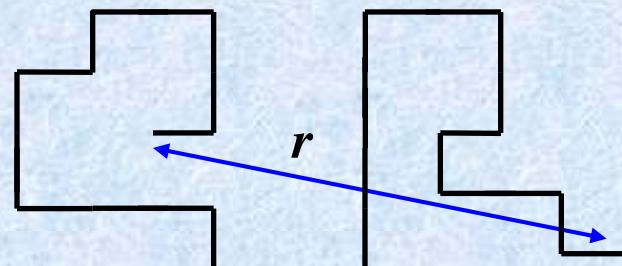
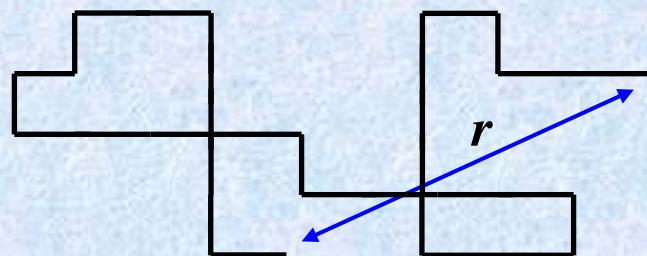
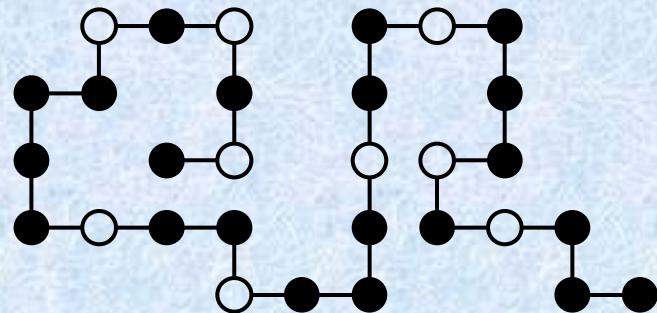


Casos analizados para la difusión

cadenas sin interacción

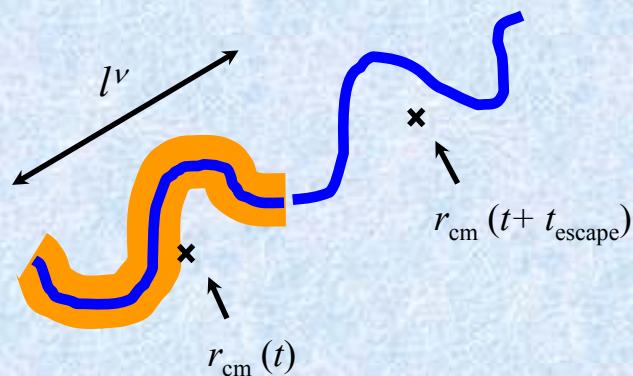


cadenas con interacción



Para $N \gg 1 \rightarrow r \sim l^\nu \left\{ \begin{array}{l} \nu = \frac{1}{2}, \text{ cadenas sin interacción} \\ \nu = \frac{3}{4}, \text{ cadenas con interacción} \end{array} \right.$

Coeficiente de difusión en dos dimensiones



Para $N \gg 1$

$$l^2 \sim D_{1d} t_{\text{escape}}$$

$$\Delta r_{\text{cm}}^2 \sim D_{2d} t_{\text{escape}}$$

$$\Delta r_{\text{cm}}^2 \sim r^2 \quad \text{y} \quad r \sim l^\nu$$

$$D_{2d} \sim l^{2\nu-2} D_{1d}$$

Se propone la siguiente aproximación para todo valor de N

Para cadenas sin interacción, $\nu = 1/2$ \longrightarrow $D_{2d} = A l^{-1} D_{1d}$

Para cadenas con interacción, $\nu = 3/4$ \longrightarrow $D_{2d} = B l^{-1/2} D_{1d}$

$l = N + (N-1) p_a / (p_a + p_b)$ \longleftarrow valor exacto para cadenas sin interacción

Resultados

► Para cadenas sin interacción

$$D_{2d} = A \frac{p_a p_b p_c}{[(N-2)(p_a + p_b) + 2p_c][N(p_a + p_b) + (N-1)p_a]}$$

En el límite $N \rightarrow \infty$

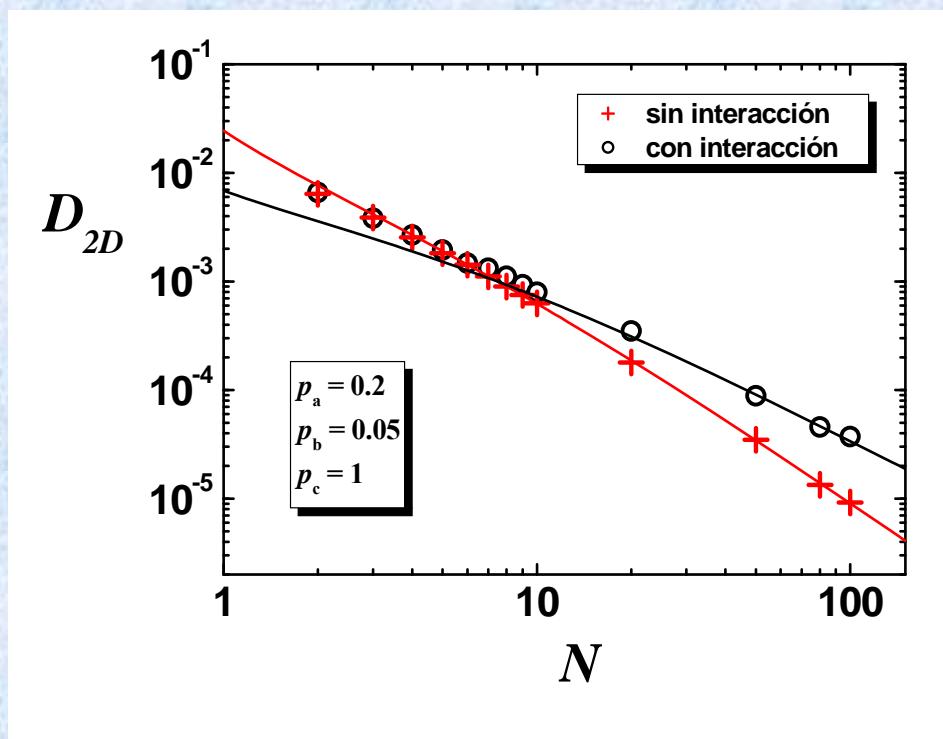
$$D_{2d} = A \frac{p_a p_b p_c}{N^2 (p_a + p_b) (2p_a + p_b)} \sim \frac{1}{N^2}$$

► Para cadenas con interacción

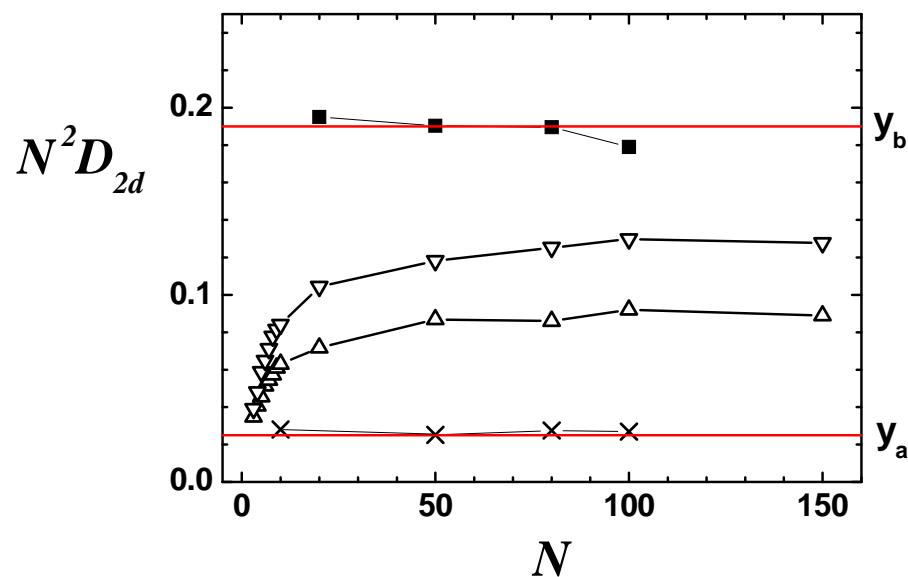
$$D_{2d} = B \frac{p_a p_b p_c}{[(N-2)(p_a + p_b) + 2p_c][N(p_a + p_b)^2 + (N-1)p_a(p_a + p_b)]^{1/2}}$$

En el límite $N \rightarrow \infty$

$$D_{2d} = B \frac{p_a p_b p_c}{N^{3/2} (p_a + p_b)^{3/2} (2p_a + p_b)^{1/2}} \sim \frac{1}{N^{3/2}}$$

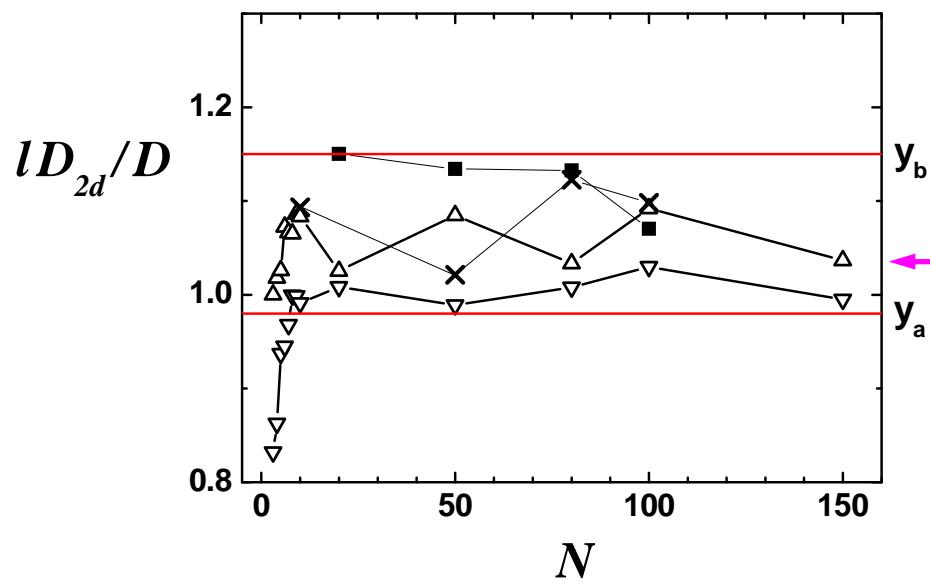


Terranova, Martín, Aldao. Phys. Rev. E. 76, 31111 (2007).



$$\frac{y_b}{y_a} = 7.6$$

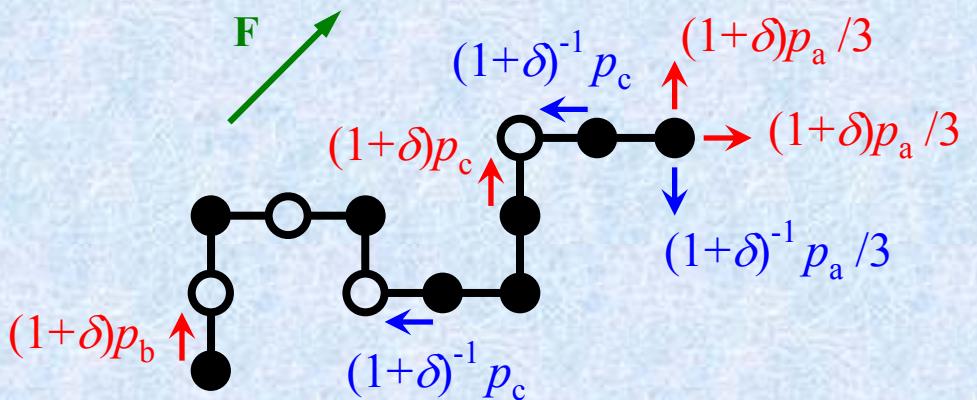
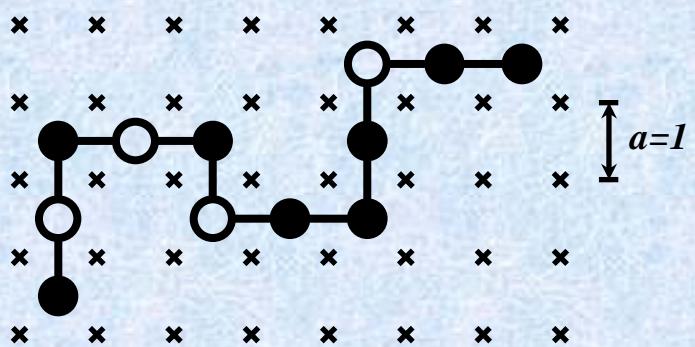
$$D_{2d} \sim 1 / N^2$$

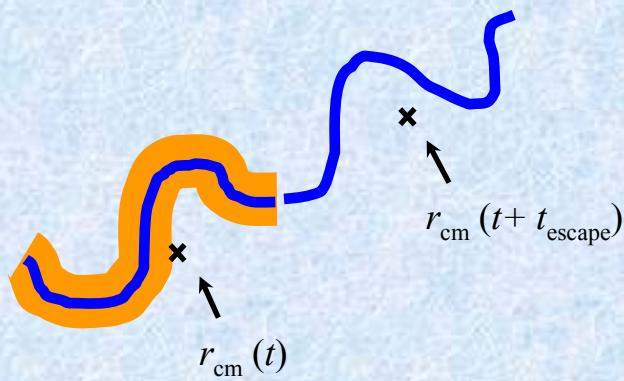


$$D_{2d} = A D / l$$

$$\frac{y_b}{y_a} = 1.15$$

Velocidad de arrastre en dos dimensiones





Para $N \gg 1$

$$\Delta r_{\text{cm}}^2 \sim D_{2d} t_{\text{escape}}$$

$$l^2 \sim D_{1d} t_{\text{escape}}$$

$$\Delta r_{\text{cm}}^2 \sim r^2$$

$$r \propto l^v$$

$$D_{2d} = C \left(\frac{r}{l} \right)^2 D_{1d}$$

Sin fuerzas externas $\longrightarrow r \sim l^{1/2}$



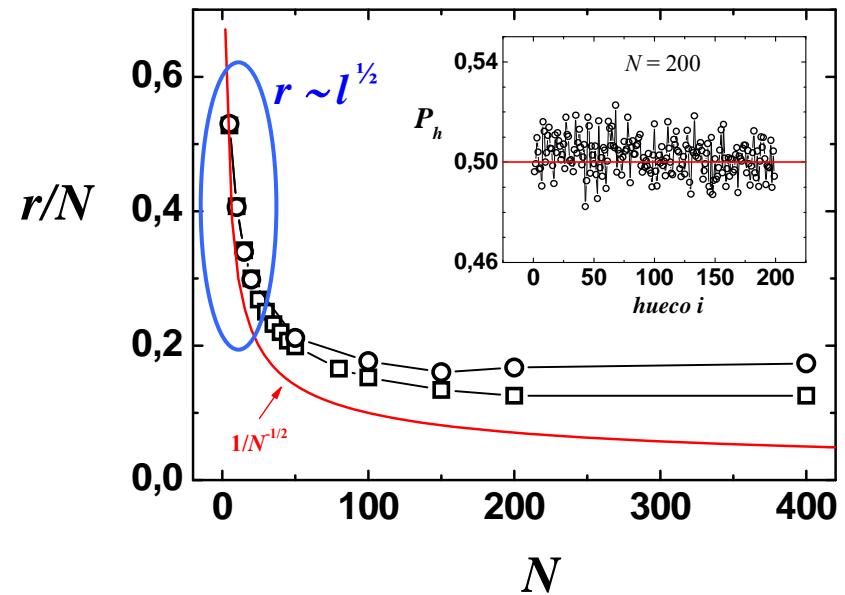
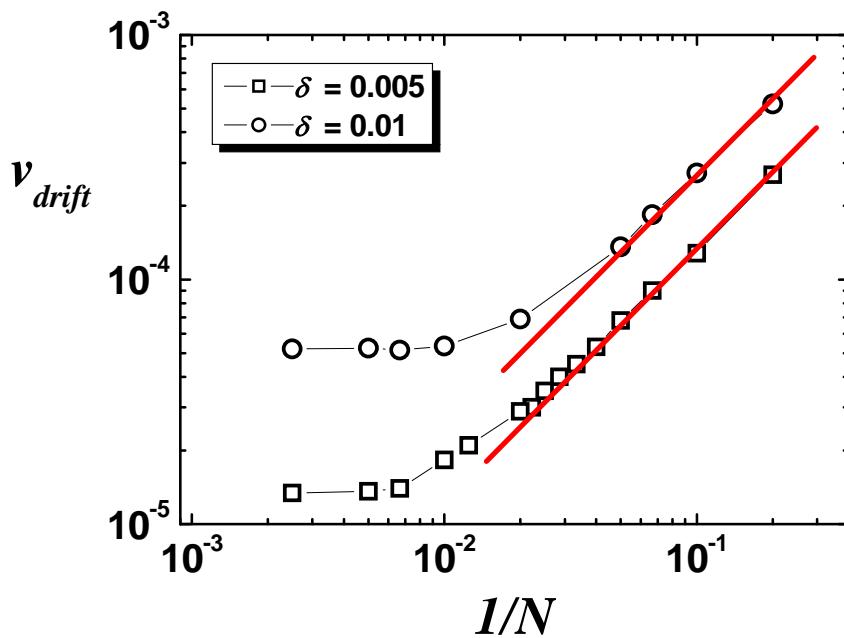
$$D_{2d} = A \frac{p_a p_b p_c}{[(N-2)(p_a + p_b) + 2p_c][N(p_a + p_b) + (N-1)p_a]}$$

Resultados para el caso $N\delta \ll 1$

$$v_{drift} = D_{2D} 2\sqrt{2}N\delta \quad \xleftarrow{\text{Relación de Einstein}}$$

↓
Fuerza total aplicada a la cadena

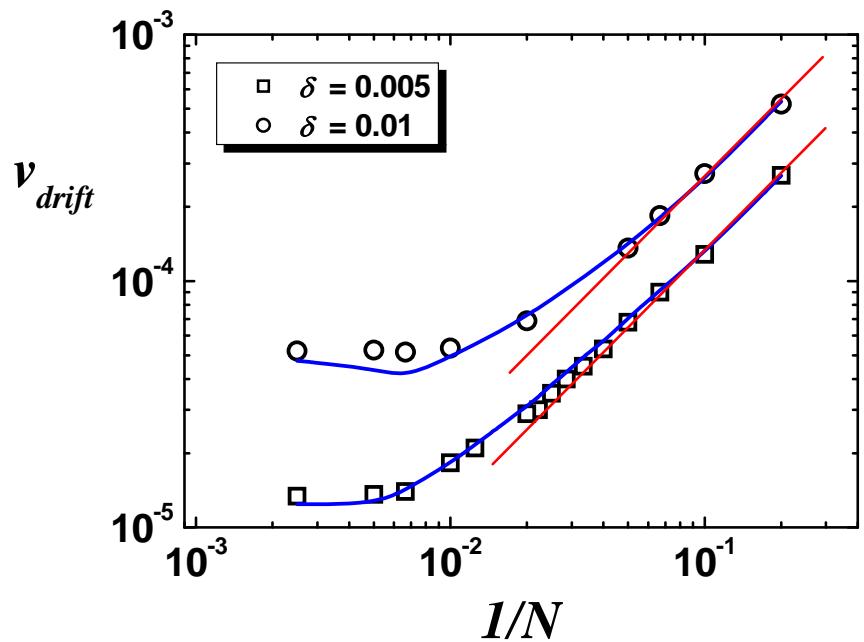
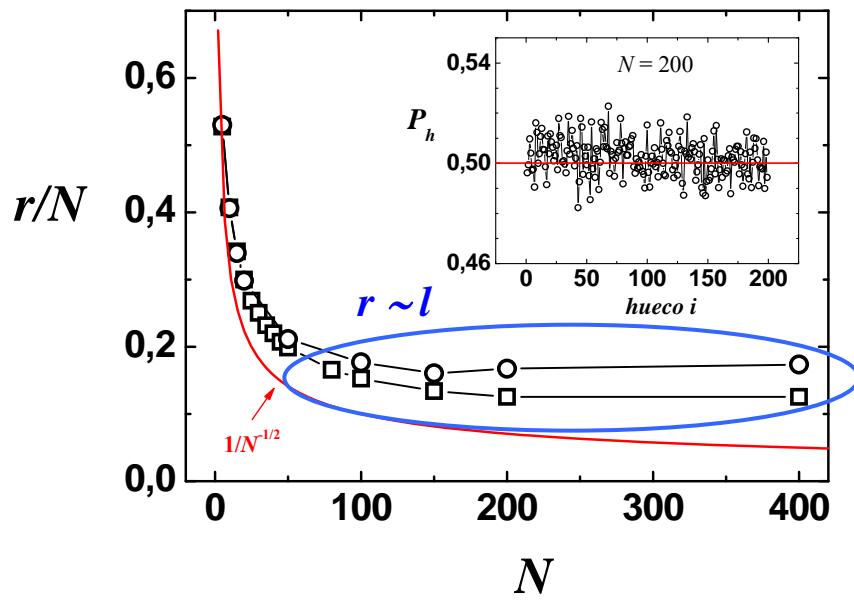
$$v_{drift} = A \frac{p_a p_b p_c}{[(N-2)(p_a + p_b) + 2p_c][N(p_a + p_b) + (N-1)p_a]} 2\sqrt{2}N\delta$$



Resultados para $\delta \ll 1$ y $N \gg 1$

$$\left. \begin{aligned} D_{2d} &= C \left(\frac{r}{l} \right)^2 D_{1d} \\ v_{drift} &= D_{2D} 2\sqrt{2} N \delta \end{aligned} \right\} \quad v_{drift} = C \left(\frac{r}{l} \right)^2 D_{1d} 2\sqrt{2} N \delta$$

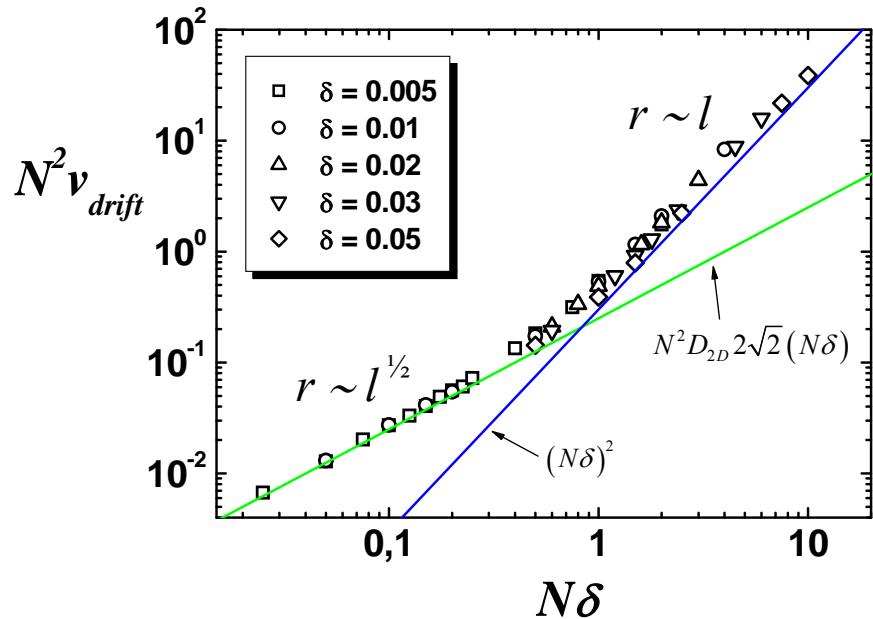
← “Relación de Einstein extendida”



Fuerzas grandes

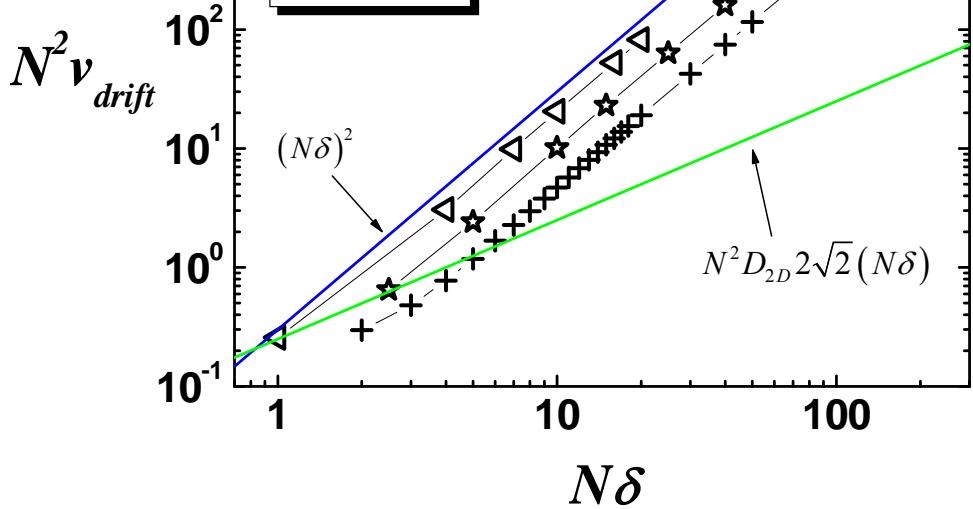
$$\delta \ll 1$$

$$P_h = \frac{p_a}{p_a + p_b}$$

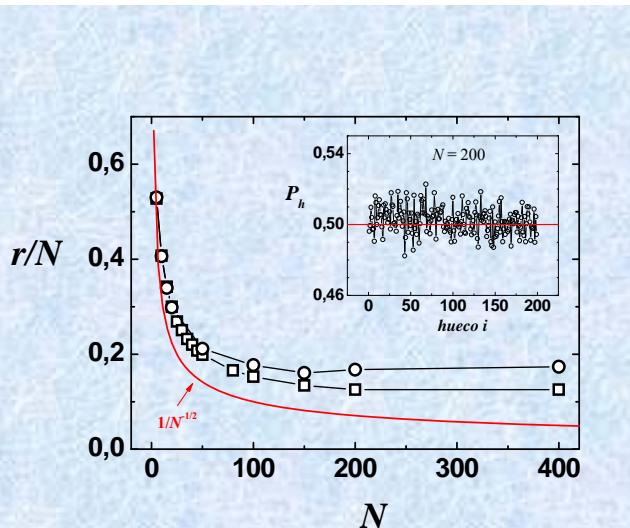
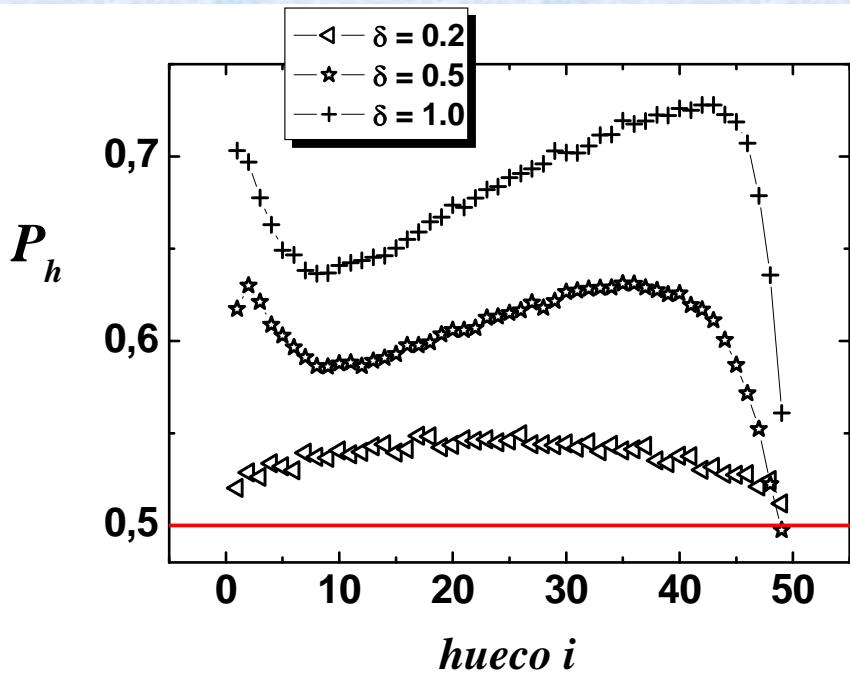


$$\delta \neq 1$$

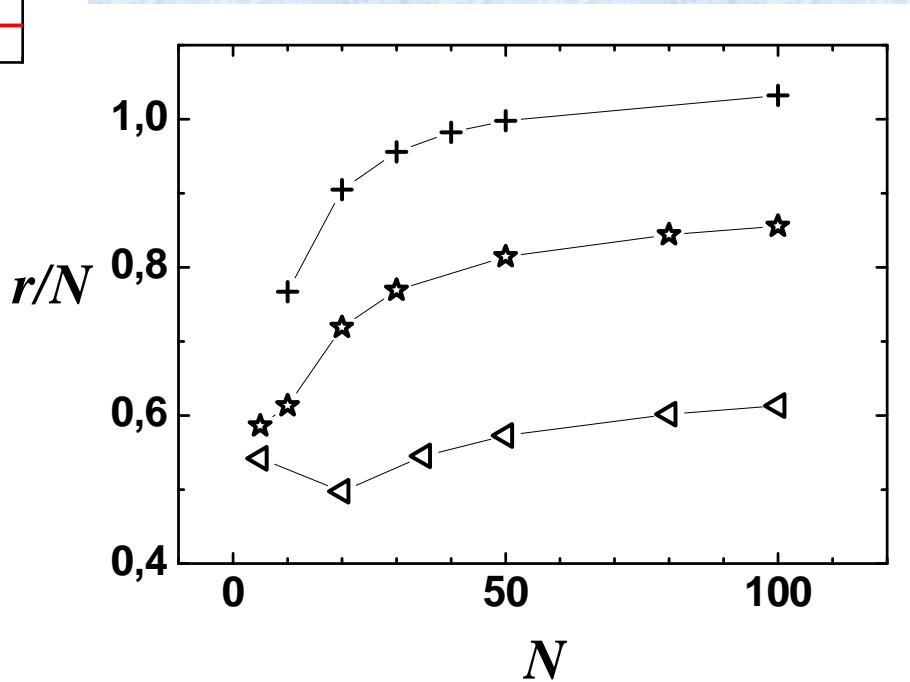
$$P_h = \frac{p_a}{p_a + p_b}$$



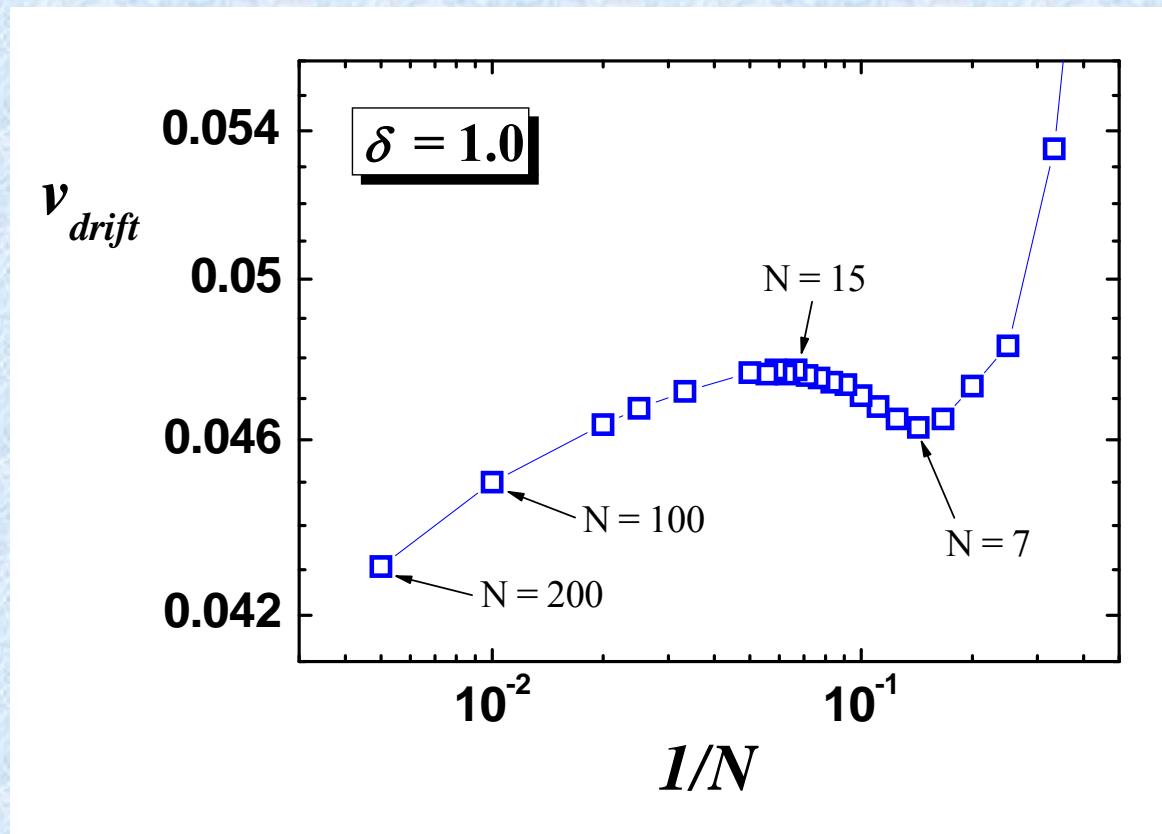
Deformación de la cadena



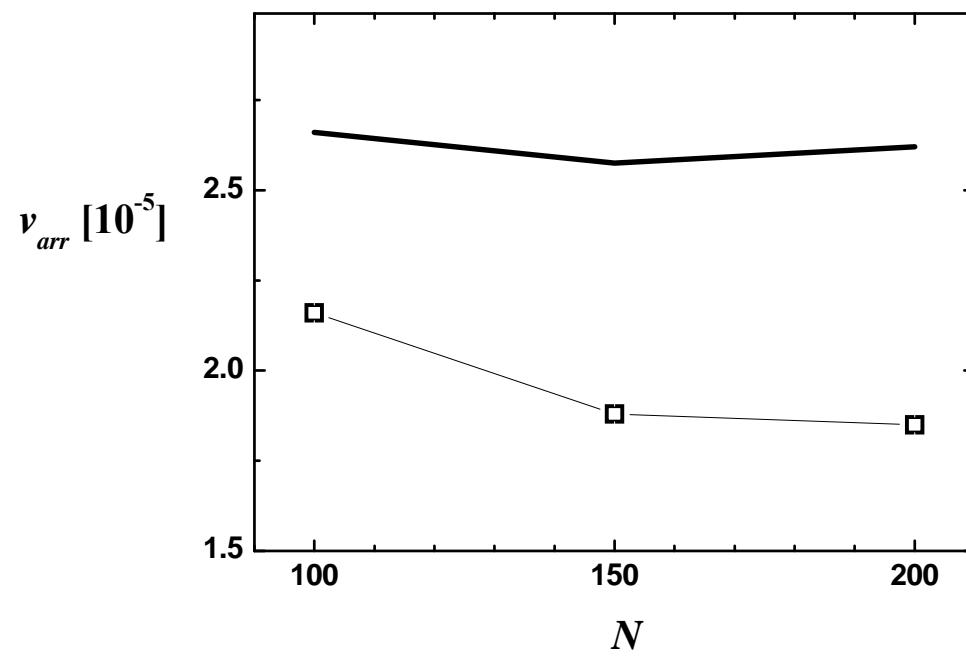
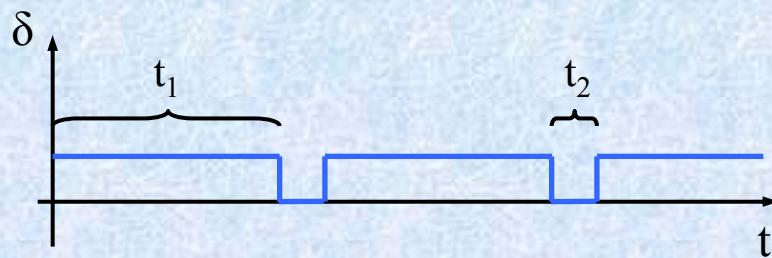
En una dimensión, si $p_a + p_b = p_c$,
la cadena no se deforma.
Es decir, P_h es uniforme.



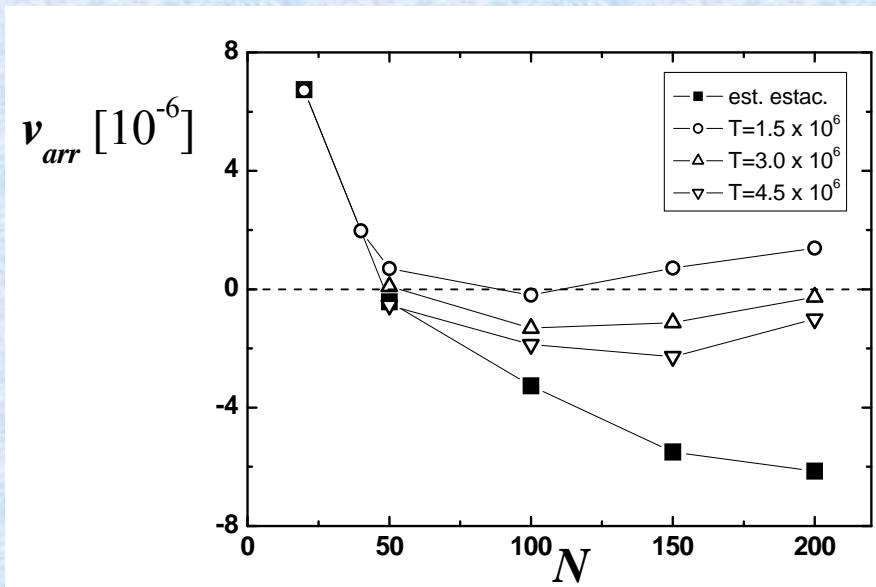
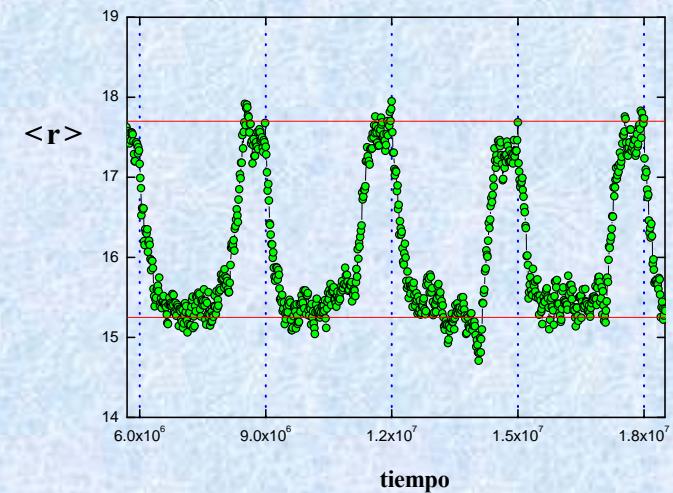
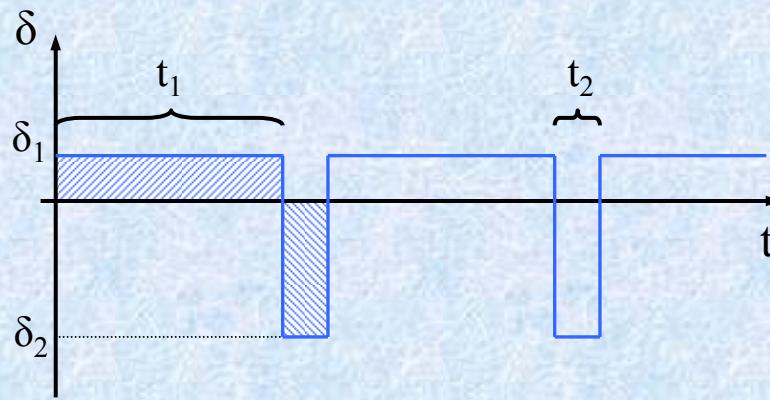
Velocidad de arrastre para fuerzas muy grandes



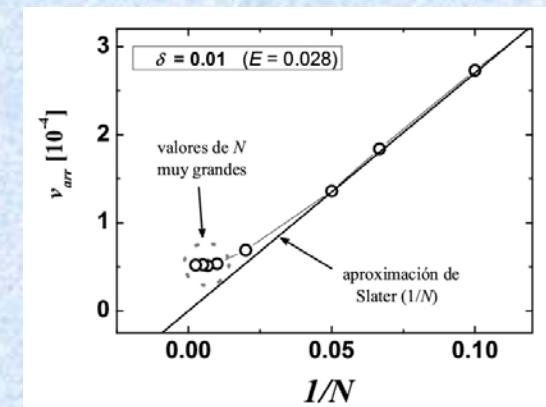
Velocidad de arrastre con fuerzas variables



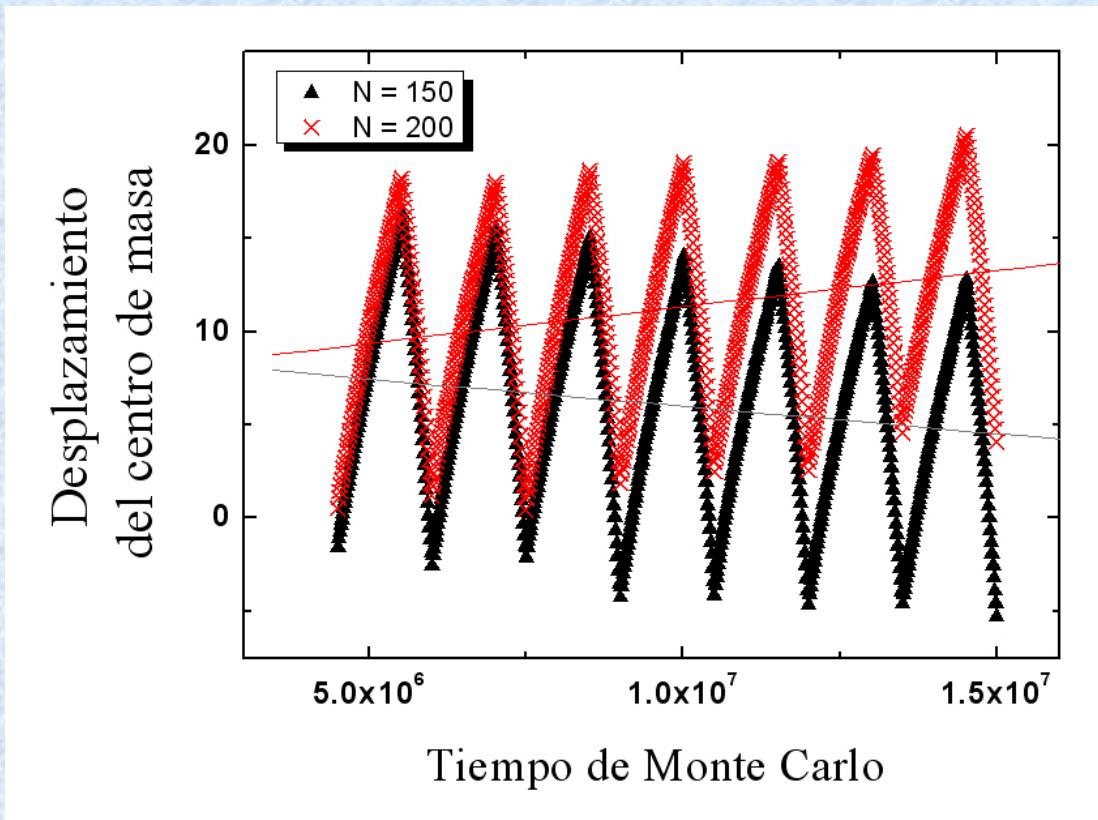
Velocidad de arrastre con fuerzas variables

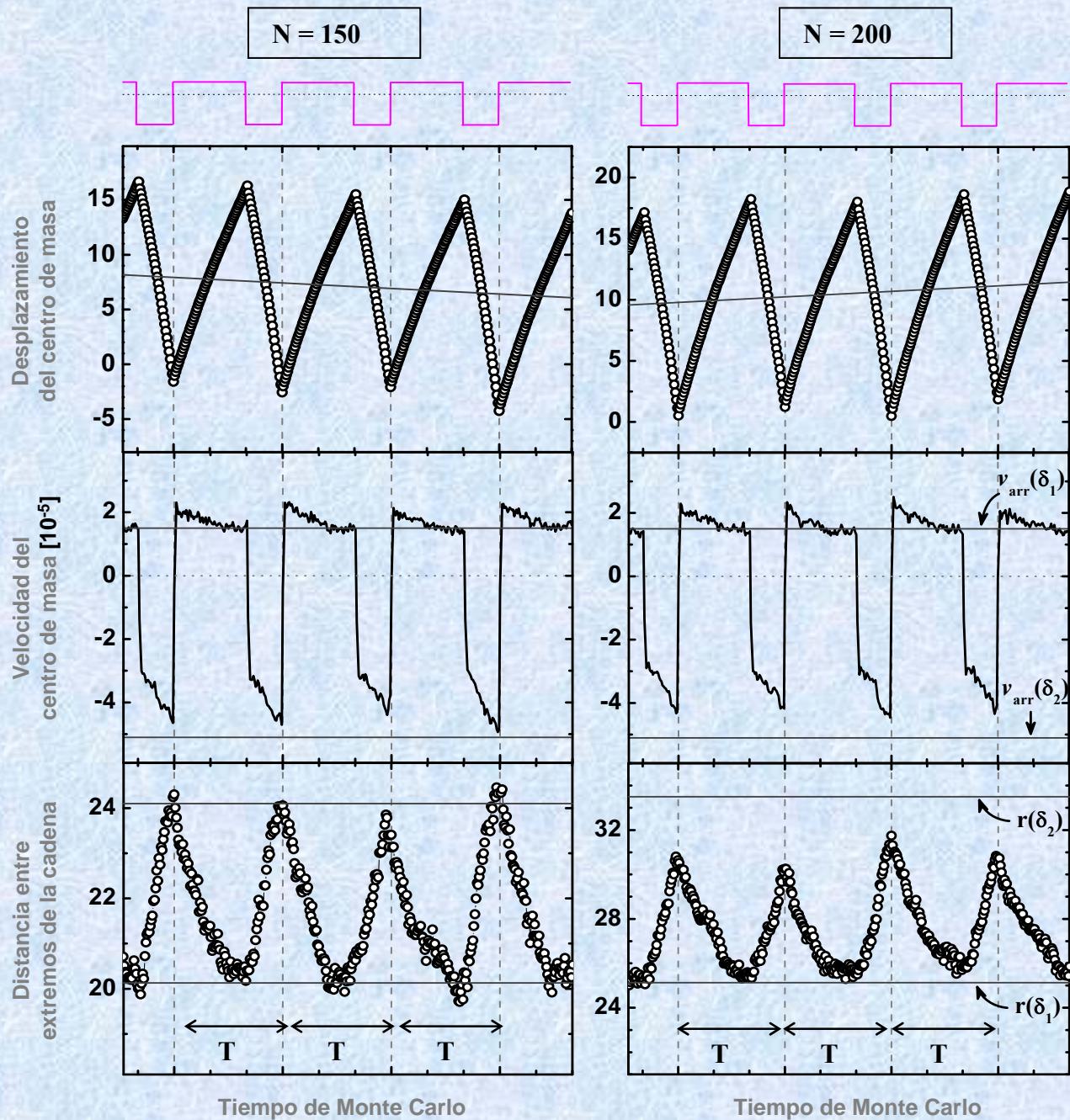


$$v = a E/N + b E^2$$

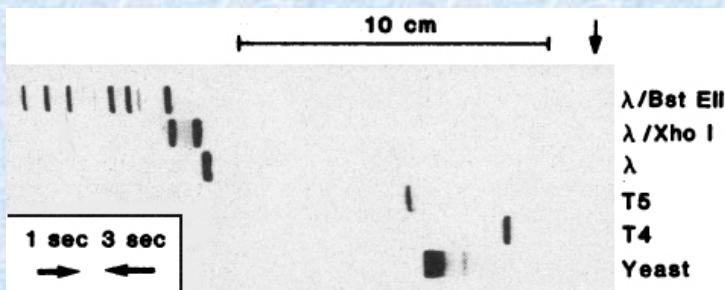
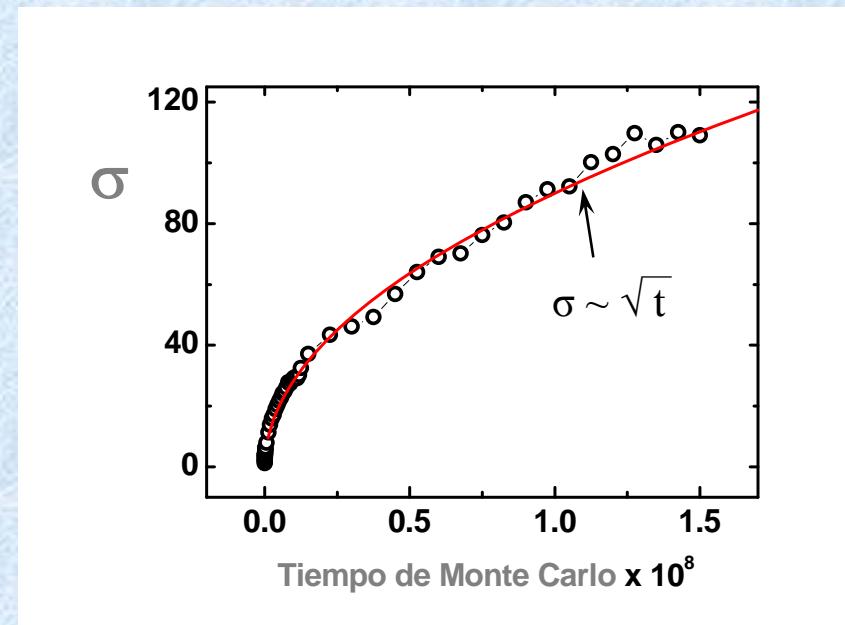
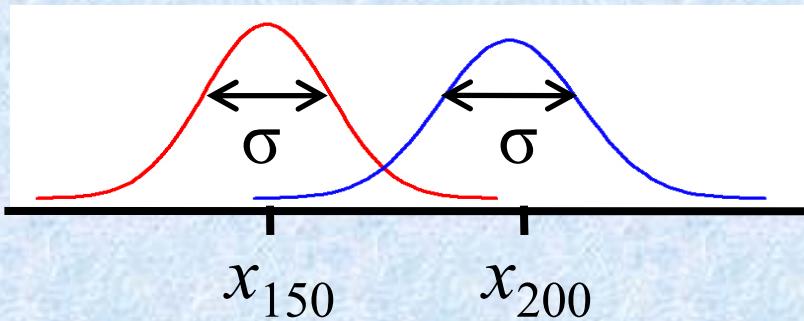


Velocidad de arrastre con fuerzas variables





Dispersión de las cadenas.



Conclusiones

- Se obtuvo una expresión analítica exacta para el coeficiente de difusión en una dimensión para todo valor de N y para cadenas formadas por distintos tipos de partículas.
- Se propuso una aproximación analítica para el coeficiente de difusión en dos dimensiones.
Buen acuerdo con los resultados de las simulaciones de Monte Carlo.
- Expresión analítica para la velocidad de arrastre en una y dos dimensiones.
Acuerdo cualitativo con los resultados de los experimentos de electroforesis.
- El modelo permitió identificar distintos factores que afectan la dinámica de las cadenas (deformaciones dentro del tubo, fluctuaciones en la longitud, etc.).
- Se analizaron y explicaron algunos fenómenos relacionados con la dinámica de las cadenas cuando se encuentran sometidas a fuerzas externas variables en el tiempo.

FIN

